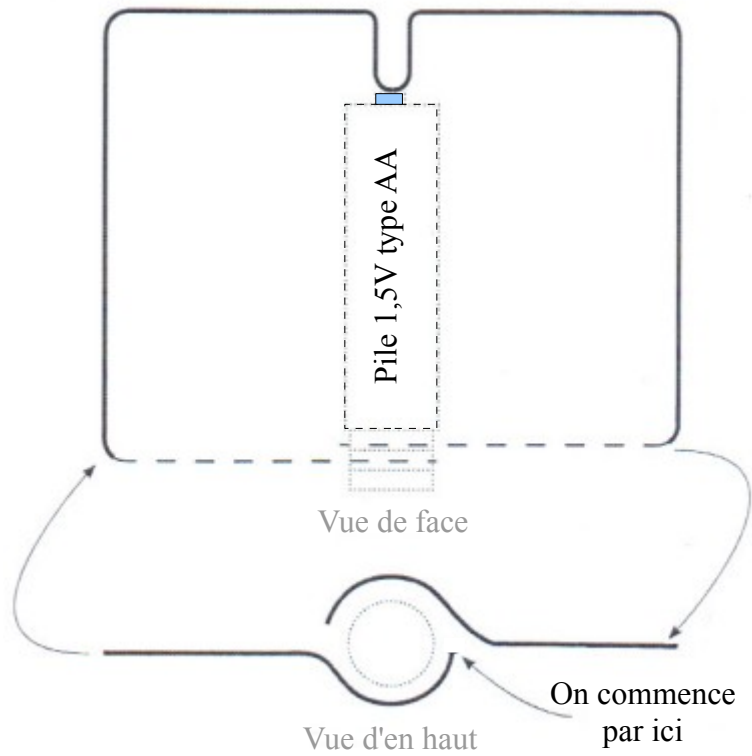
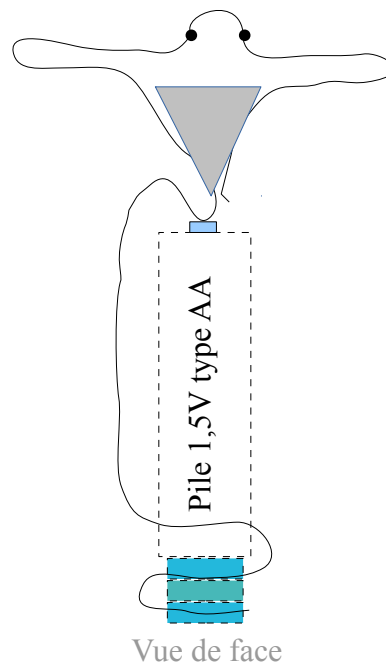


Moteur homopolaire réduit à sa plus simple expression



- 1) On découpe environ 30 cm de fil de cuivre
- 2) On plie en deux parties égales, ce sera le point de contact supérieur, puis on poursuit suivant le schéma
- 3) On place le ou les aimants sous la pile et le fil dessus
- 4) On admire le mouvement ;)

Le robot homopolaire



- 1) On découpe environ 50 cm de fil de cuivre
- 2) On place un ou des aimants sous la pile
- 3) On plie deux spires autour de la pile,
on descend les parties pliées,
on remonte le long du corps de la pile que l'on dépasse
un peu pour revenir en U sur le contact supérieur,
on forme son robot (oui je sais le dessin n'est pas top ;)
- 4) (optionnel) On découpe dans du papier kraft un triangle
gris qui servira de plastron au robot
- 5) On pose le mobile comme sur le schéma
- 4) On admire le mouvement ...